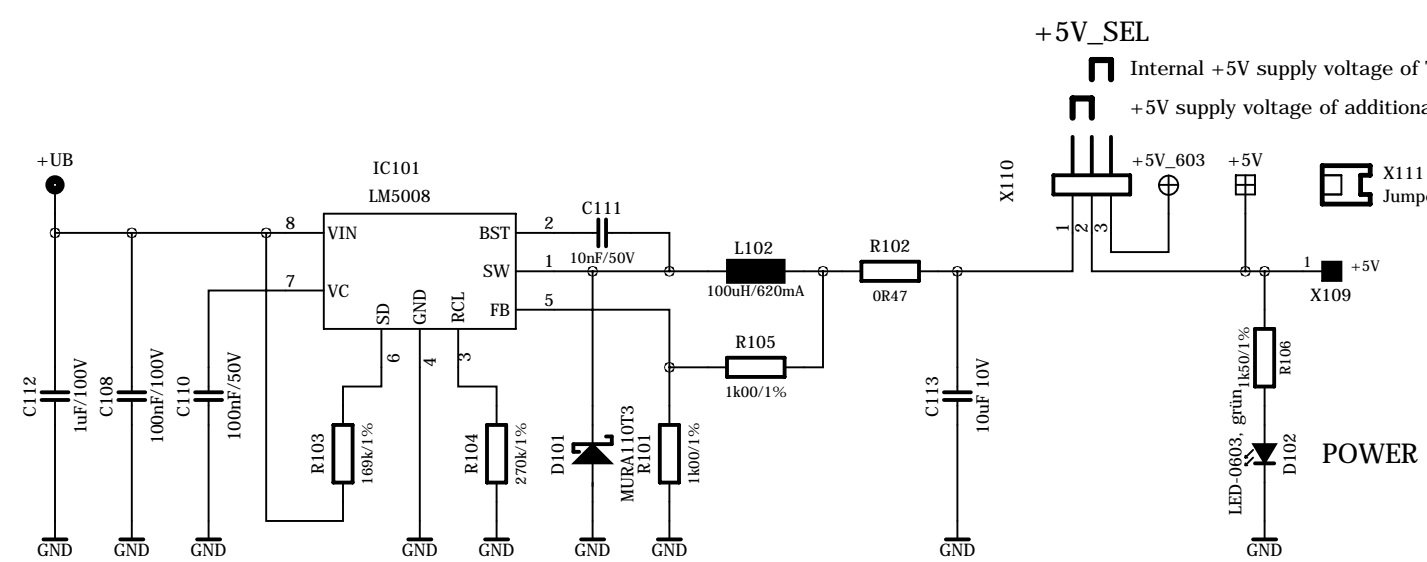


SUPPLY  
12V - 48V  
20A



# TMC603 Evaluation Board 2v30

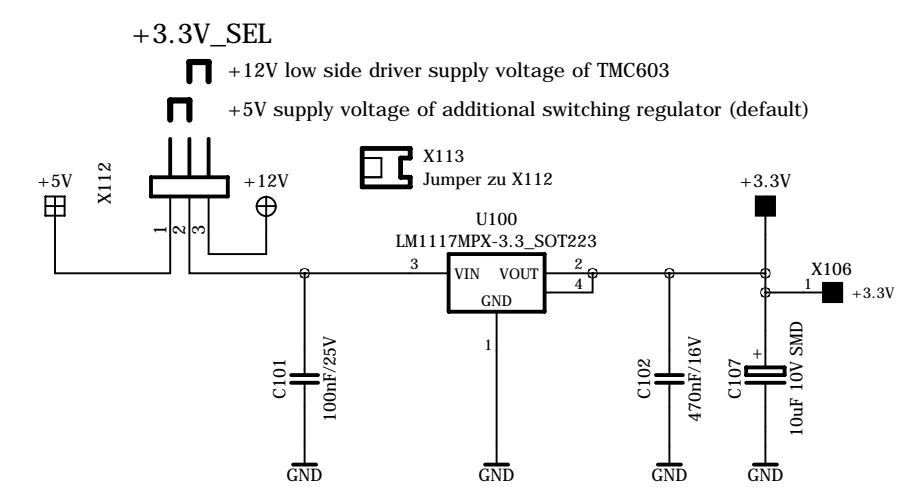


+5V\_SEL  
Internal +5V supply voltage of TMC603  
+5V supply voltage of additional switching regulator (default)

X111  
Jumper zu X110

POWER

2 ground pins  
for oscilloscope

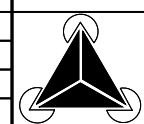


+3.3V\_SEL  
+12V low side driver supply voltage of TMC603  
+5V supply voltage of additional switching regulator (default)

X113  
Jumper zu X112

- DEF100
- DEF\_G&F
- AOI100
- AOI\_G&F
- AOI101
- AOI\_G&F
- FID102
- FID\_G&F
- FID101
- FID\_G&F
- FID100
- FID\_G&F

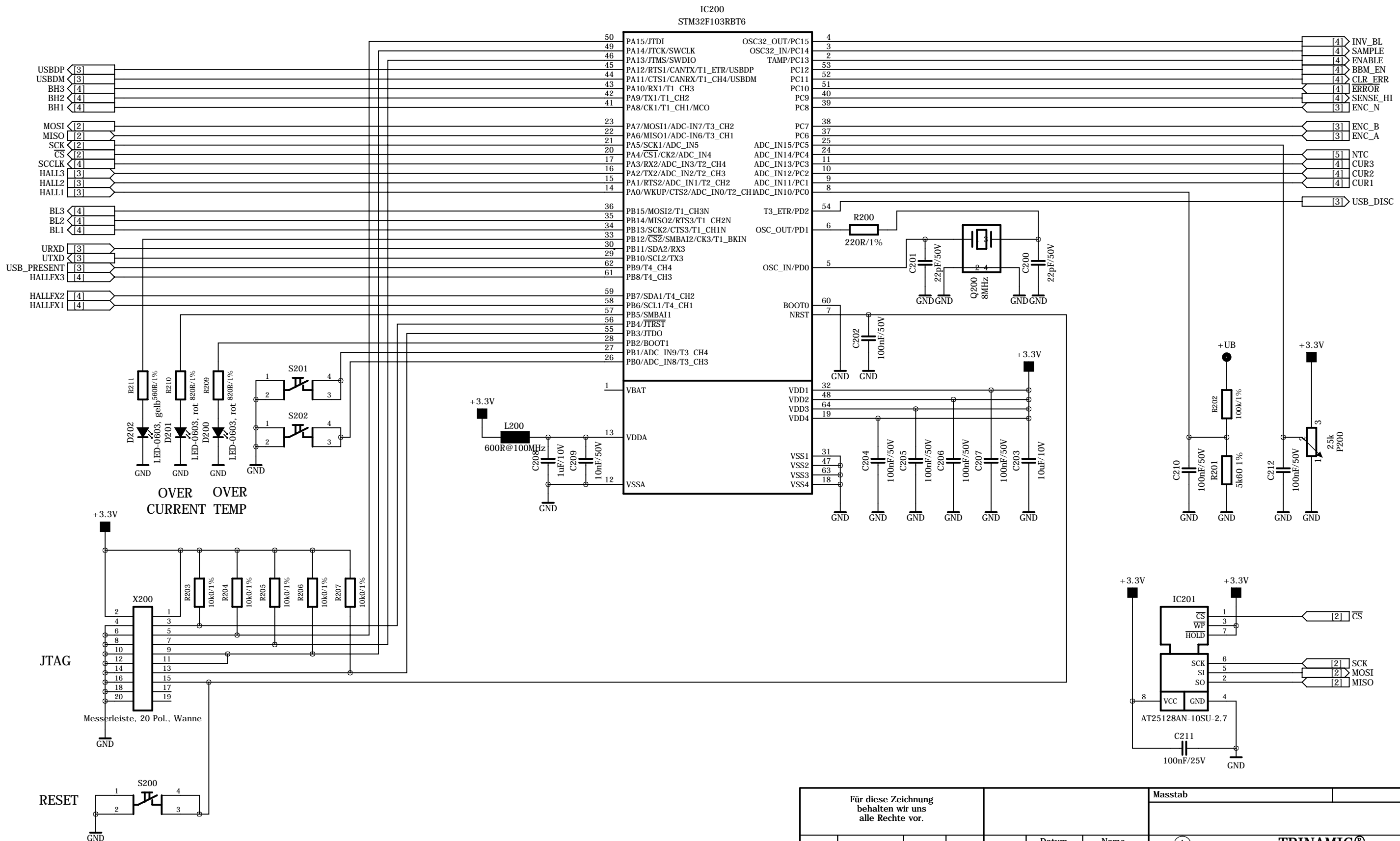
Für diese Zeichnung behalten wir uns alle Rechte vor.				Masstab		
				Bearb.	Datum	Name
				Gepr.		Weiß
				Norm		
	V2.30	26.05.11	MW			
	V2.20	27.10.10	MW			
	V2.10	25.01.10	MW			
	V2.00	03.08.09	MW			
Ausg.	Änderung	Datum	Name			
Konstruktionsänderungen vorbehalten						Blatt 1 v. 5



**TRINAMIC®**  
Motion Control GmbH & Co. KG  
Sternstrasse 67 , 20357 Hamburg / Germany  
Tel.: ++49 - 40 / 51 48 06 - 0  
Fax: ++49 - 40 / 51 48 06 - 60

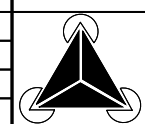
TMC603\_Eval\_V23  
SUPPLY

COPYRIGHT BY DIN34.  
THE COPYRIGHT OF THIS DOCUMENT IS THE PROPERTY OF NEMONOS GMBH.  
THE DOCUMENT MAY NOT BE COPIED, REPRODUCED OR EXHIBITED TO A THIRD  
PARTY WITHOUT WRITTEN PERMISSION.



Für diese Zeichnung behalten wir uns alle Rechte vor.				Masstab		
				Bearb.	Datum	Name
				Gepr.	03.08.09	Weiß
				Norm		
	V2.30	26.05.11	MW			
	V2.20	27.10.10	MW			
	V2.10	25.01.10	MW			
	V2.00	03.08.09	MW			
Ausg.	Änderung	Datum	Name	Konstruktionsänderungen vorbehalten		

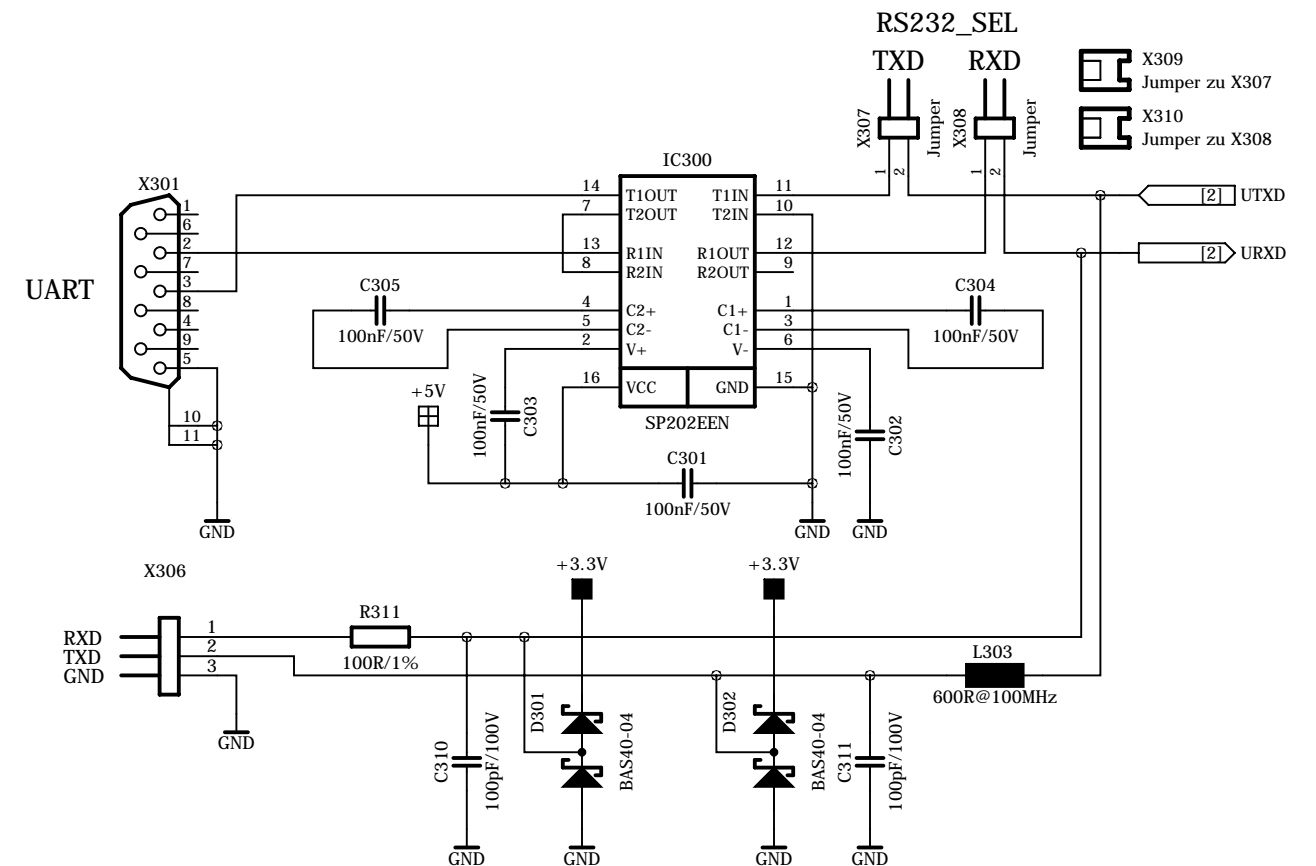
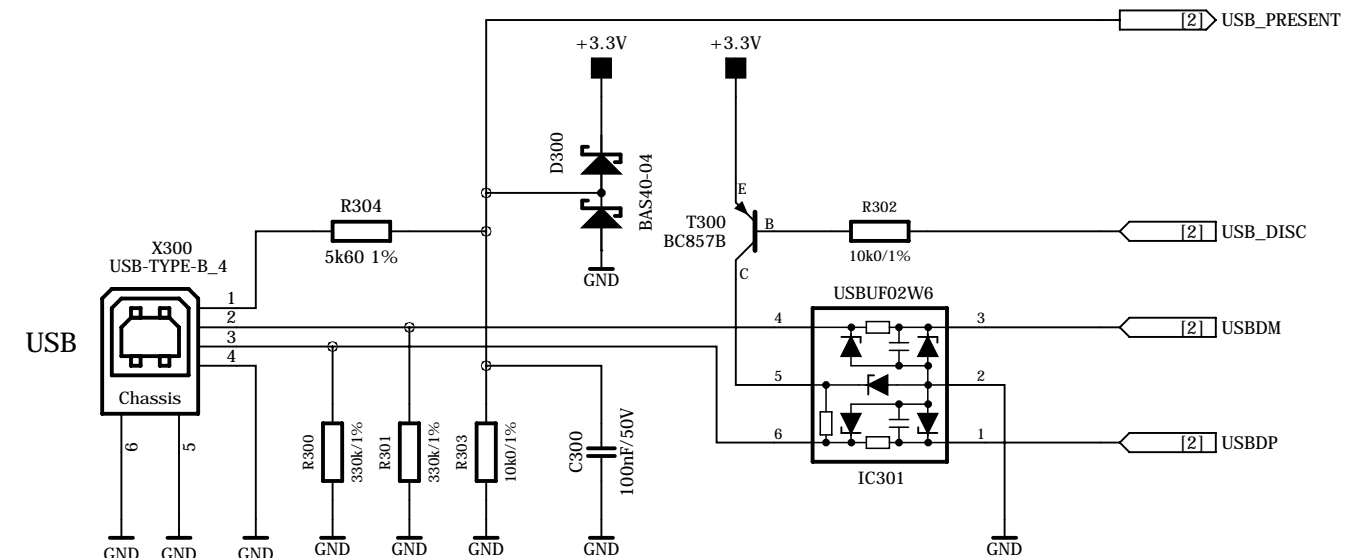
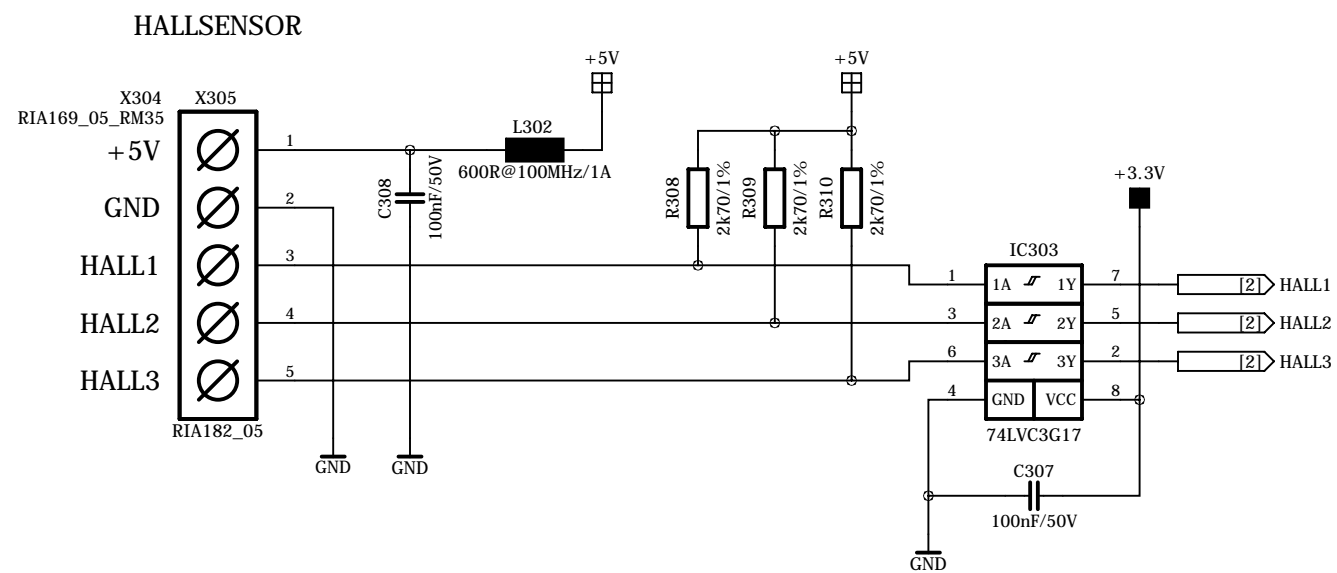
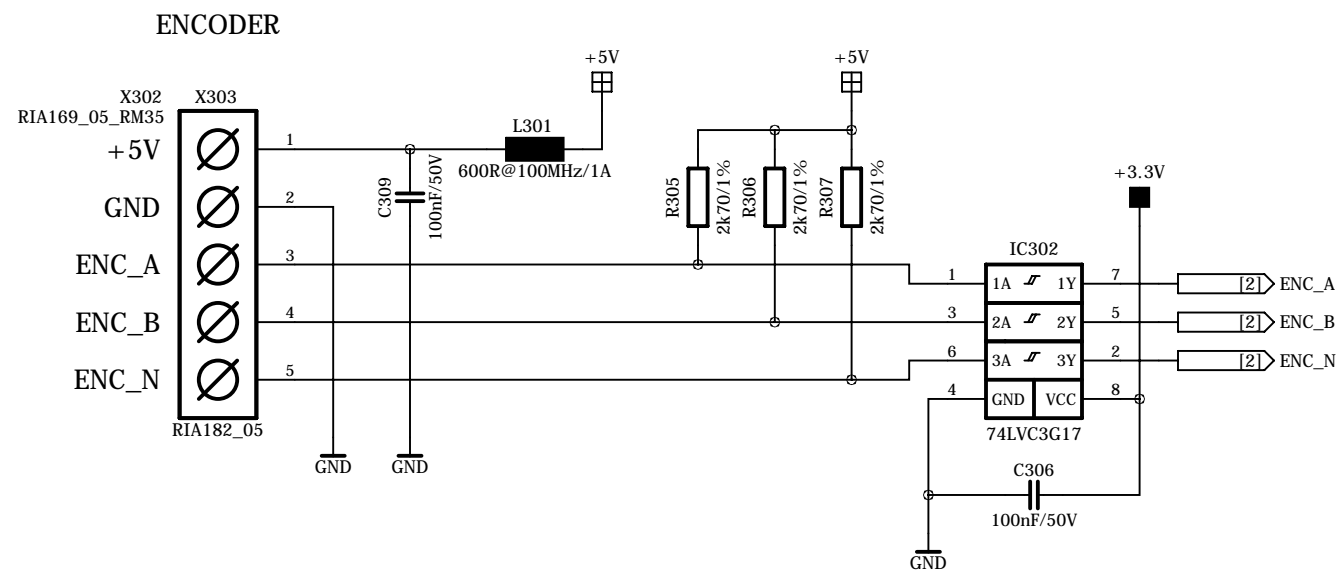
Blatt 2 v. 5	
-----------------	--



**TRINAMIC®**  
Motion Control GmbH & Co. KG  
Sternstrasse 67, 20357 Hamburg / Germany  
Tel.: ++49 - 40 / 51 48 06 - 0  
Fax: ++49 - 40 / 51 48 06 - 60

**TMC603\_Eval\_V23**  
CPU

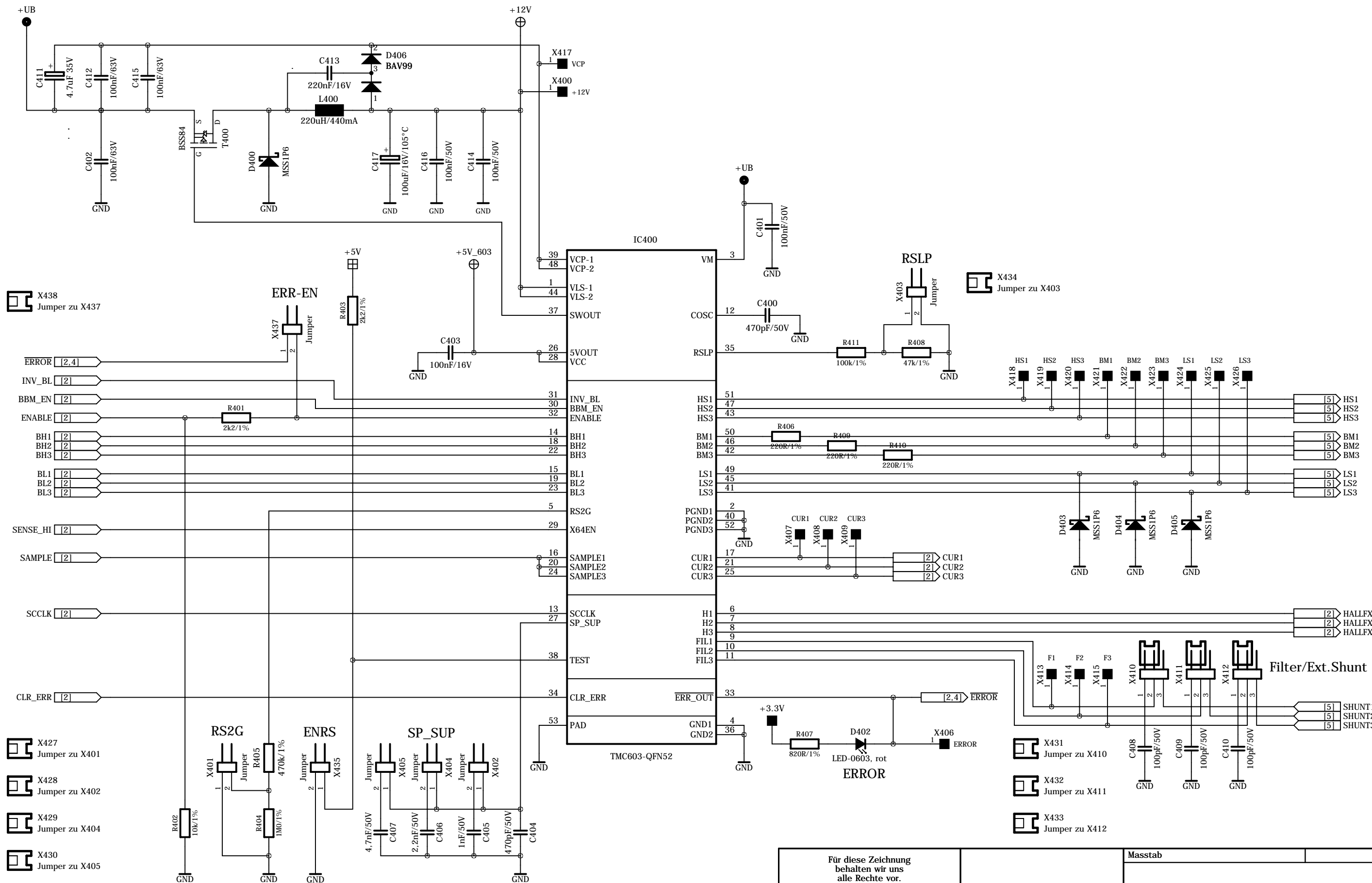
COPYRIGHT BY DIN34.  
THE COPYRIGHT OF THIS DOCUMENT IS THE PROPERTY OF NEMONOS GMBH.  
THE DOCUMENT MAY NOT BE COPIED, REPRODUCED OR EXHIBITED TO A THIRD  
PARTY WITHOUT WRITTEN PERMISSION.




Für diese Zeichnung behalten wir uns alle Rechte vor.				Masstab		
				Bearb.	Datum	Name
				Gepr.		Weiß
				Norm		
	V2.30	26.05.11	MW			
	V2.20	27.10.10	MW			
	V2.10	25.01.10	MW			
	V2.00	03.08.09	MW			
Ausg.	Änderung	Datum	Name			
Konstruktionsänderungen vorbehalten						Blatt 3 v. 5

Motion Control GmbH & Co. KG  
Sternstrasse 67, 20357 Hamburg / Germany  
Tel.: ++49 - 40 / 51 48 06 - 0  
Fax: ++49 - 40 / 51 48 06 - 60

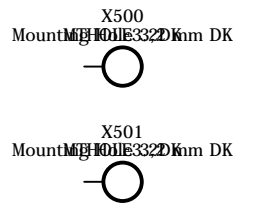
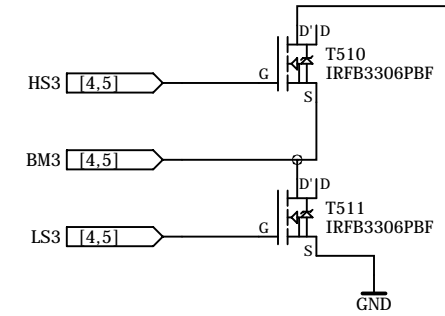
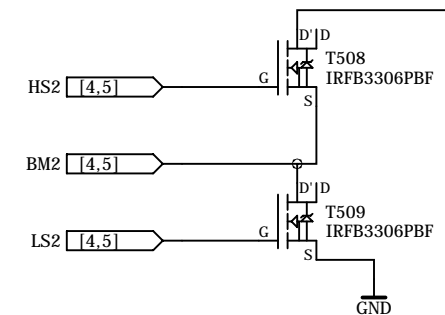
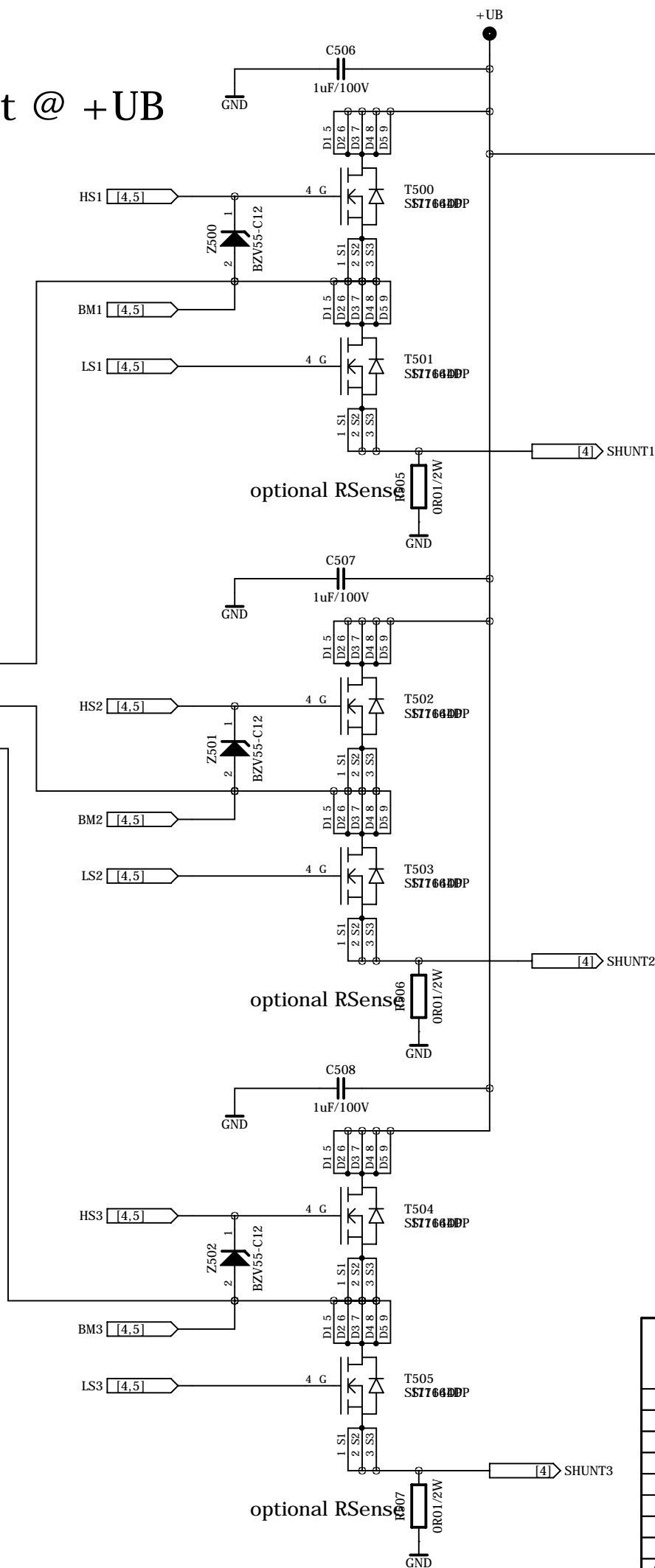
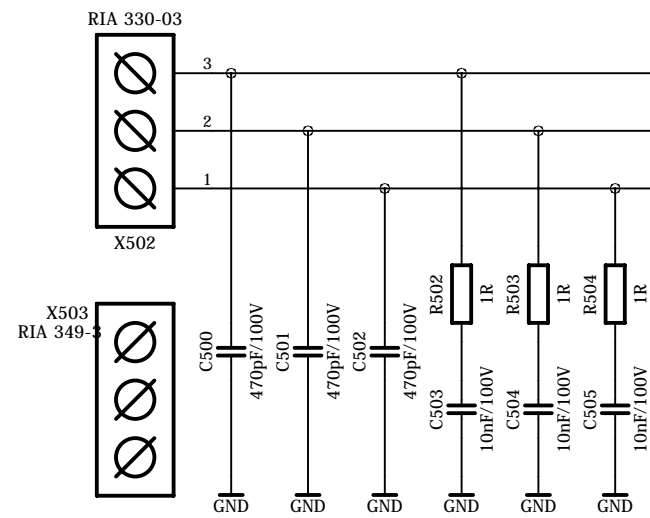
**TMC603\_Eval\_V23**  
CONNECTORS+INTERFACES




Für diese Zeichnung behalten wir uns alle Rechte vor.				Masstab		
				Bearb.	Datum	Name
				Gepr.	03.08.09	Weiß
				Norm		
	V2.30	26.05.11	MW			
	V2.20	27.10.10	MW			
	V2.10	25.01.10	MW			
	V2.00	03.08.09	MW			
Ausg.	Änderung	Datum	Name	Konstruktionsänderungen vorbehalten		

 <b>TRINAMIC®</b> Motion Control GmbH & Co. KG Sternstrasse 67, 20357 Hamburg / Germany Tel.: ++49 - 40 / 51 48 06 - 0 Fax: ++49 - 40 / 51 48 06 - 60	
<b>TMC603_Eval_V23</b> TMC603	
Blatt	4 v. 5

place the NTC near the transistor stage



Für diese Zeichnung behalten wir uns alle Rechte vor.							Masstab		
					Datum	Name		<b>TRINAMIC®</b> Motion Control GmbH & Co. KG Sternstrasse 67, 20357 Hamburg / Germany Tel.: ++49 - 40 / 51 48 06 - 0 Fax: ++49 - 40 / 51 48 06 - 60	
				Bearb.	03.08.09	Weiß			
				Gepr.					
				Norm					
	V2.30	26.05.11	MW				<b>TMC603_Eval_V23</b>  <b>BRIDGE</b>	Blatt	
	V2.20	27.10.10	MW					5 v. 5	
	V2.10	25.01.10	MW						
	V2.00	03.08.09	MW						
Ausg.	Änderung	Datum	Name				Konstruktionsänderungen vorbehalten		

COPYRIGHT BY DIN34.  
THE COPYRIGHT OF THIS DOCUMENT IS THE PROPERTY OF NEMONOS GMBH.  
THE DOCUMENT MAY NOT BE COPIED, REPRODUCED OR EXHIBITED TO A THIRD  
PARTY WITHOUT WRITTEN PERMISSION.